



TE055

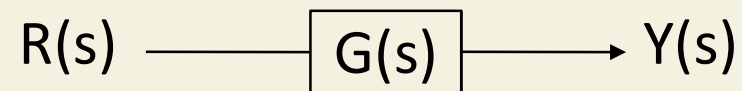
Análise no domínio da frequência

Prof^a Juliana L. M. Iamamura

Análise no domínio da frequência

Resposta em frequência = resposta em regime permanente de um sistema a uma entrada senoidal.

Consideremos o sistema abaixo:



$$r(t) = A \sin(\omega_0 t)$$

$$R(s) = \frac{A\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}$$

Análise no domínio da frequência

Logo, $Y(s) = R(s)G(s)$

$$Y(s) = \frac{A\omega_0}{s^2 + \omega_0^2} G(s)$$

Expandindo em frações parciais:

$$Y(s) = \underbrace{\frac{a_1}{s-p_1} + \frac{a_2}{s-p_2} + \dots + \frac{a_n}{s-p_n}}_{\text{Parte relativa a } G(s)} + \underbrace{\frac{a_0}{s+j\omega_0} + \frac{a_0^*}{s-j\omega_0}}_{\text{Parte relativa a } R(s)}$$

Análise no domínio da frequência

$$y(t) = a_1 e^{p_1 t} + a_2 e^{p_2 t} + \dots + a_n e^{p_n t} + 2|a_0| \cos(\omega_0 t + \varphi), \quad t \geq 0$$

$$\varphi = \text{atan} \left(\frac{\text{Im}\{a_0\}}{\text{Re}\{a_0\}} \right)$$

Se os polos estão no SPE, os primeiros termos anulam-se depois de um tempo (tendem a zero), e sobra apenas:

$$y(t) = 2|a_0| \cos(\omega_0 t + \varphi) = AM \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

Análise no domínio da frequência

$$y(t) = 2|a_0| \cos(\omega_0 t + \varphi) = AM \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$M = |G(s)|_{s=j\omega_0} = \sqrt{(\operatorname{Re}\{G(j\omega_0)\})^2 + (\operatorname{Im}\{G(j\omega_0)\})^2}$$

$$\varphi = \angle G(j\omega_0) = \operatorname{atan}\left(\frac{\operatorname{Im}\{G(j\omega_0)\}}{\operatorname{Re}\{G(j\omega_0)\}}\right)$$

Ou seja,

$$G(j\omega_0) = Me^{j\omega_0}$$

Análise no domínio da frequência

Exemplo: $R(s) \longrightarrow \boxed{G(s)} \longrightarrow Y(s)$

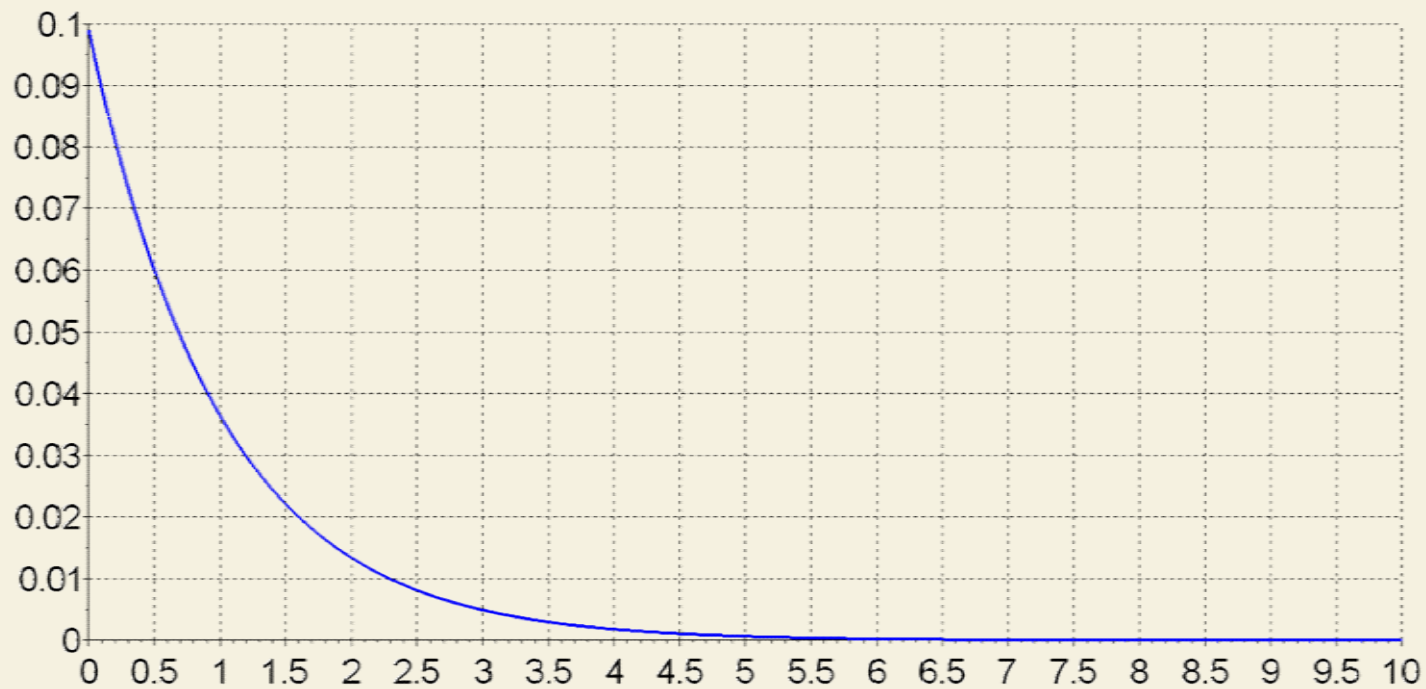
$$G(s) = \frac{1}{s+1}$$

$$r(t) = \text{sen}(10t) \longrightarrow R(s) = \frac{10}{s^2 + 100}$$

$$y(t) = \frac{20}{202} e^{-t} + \frac{2\sqrt{101}}{202} \cos(10t - 5,7^\circ)$$

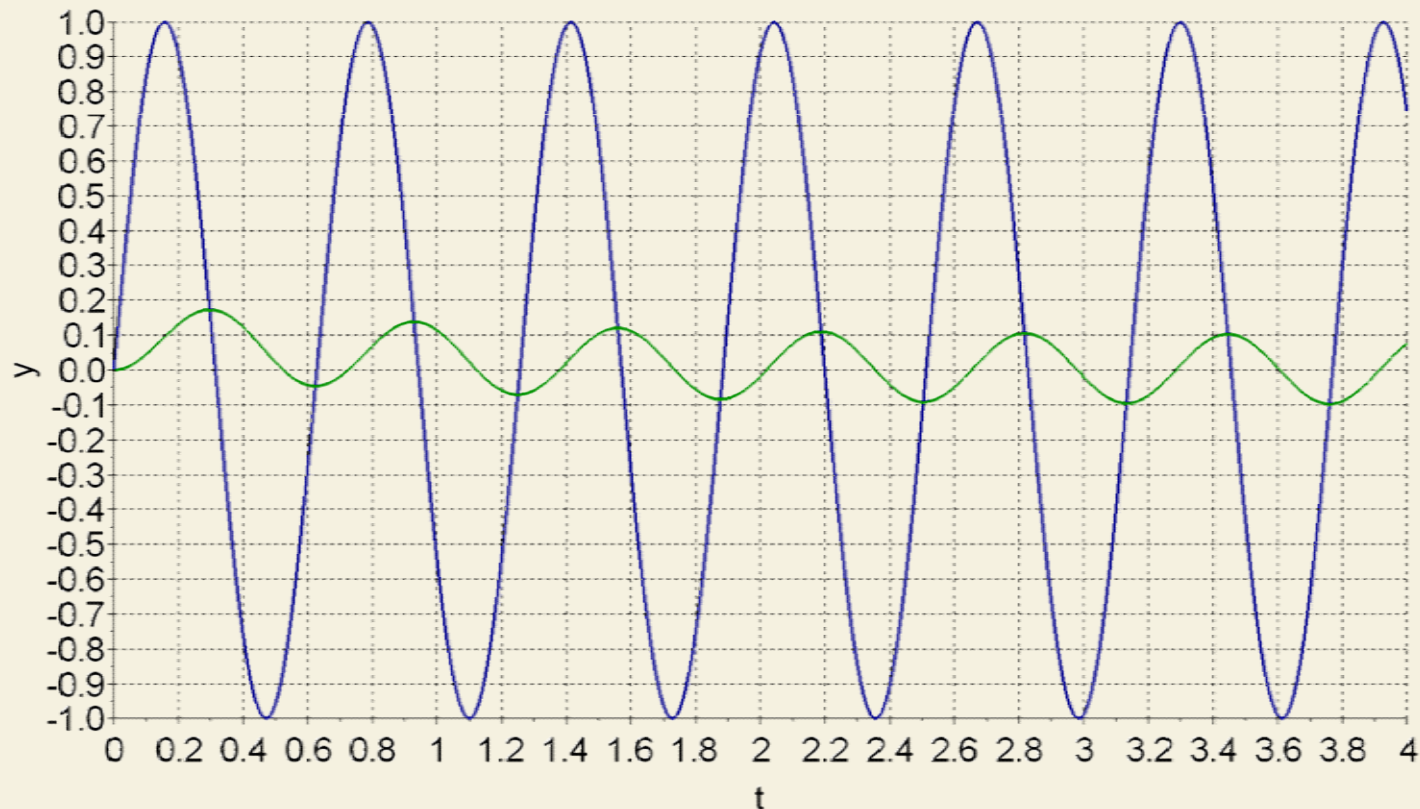
Análise no domínio da frequência

$$y(t) = \frac{20}{202} e^{-t}$$



Análise no domínio da frequência

$$y(t) = \frac{20}{202} e^{-t} + \frac{2\sqrt{101}}{202} \cos(10t - 5,7^\circ)$$



Análise no domínio da frequência

Projetos simples.

Não é necessário conhecer polos e zeros.

Sinais decompostos em somas de sinais exponenciais.

Principais ferramentas de representação:

- Diagrama de Bode;
- Diagrama de Nyquist;
- Carta de Nichols.

Diagramas de Bode

Podem ser obtidos experimentalmente.

Somam-se os diagramas de sistemas em série.

O uso da escala log permite a análise de uma larga gama de frequências.

Podem ser utilizados para o projeto de controladores.

Diagramas de Bode

Frequência (Hz ou rad/s) em escala logarítmica
Amplitude (dB) em escala logarítmica
Fase (graus) em escala aritmética

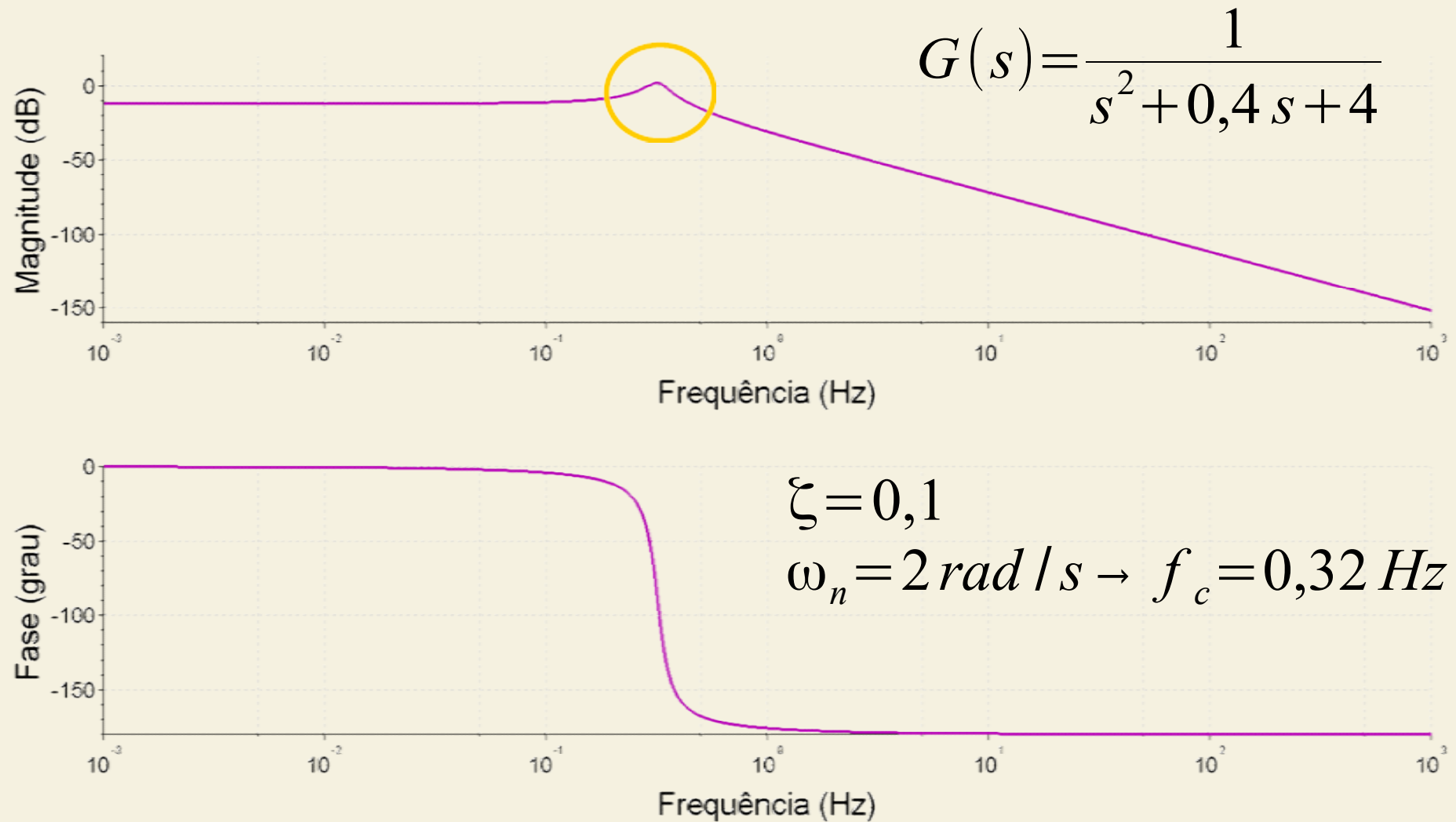
Frequência de corte: frequência na qual ocorre uma redução de 3dB no sinal.

Banda de passagem: faixa de frequências transmitidas pelo sistema.

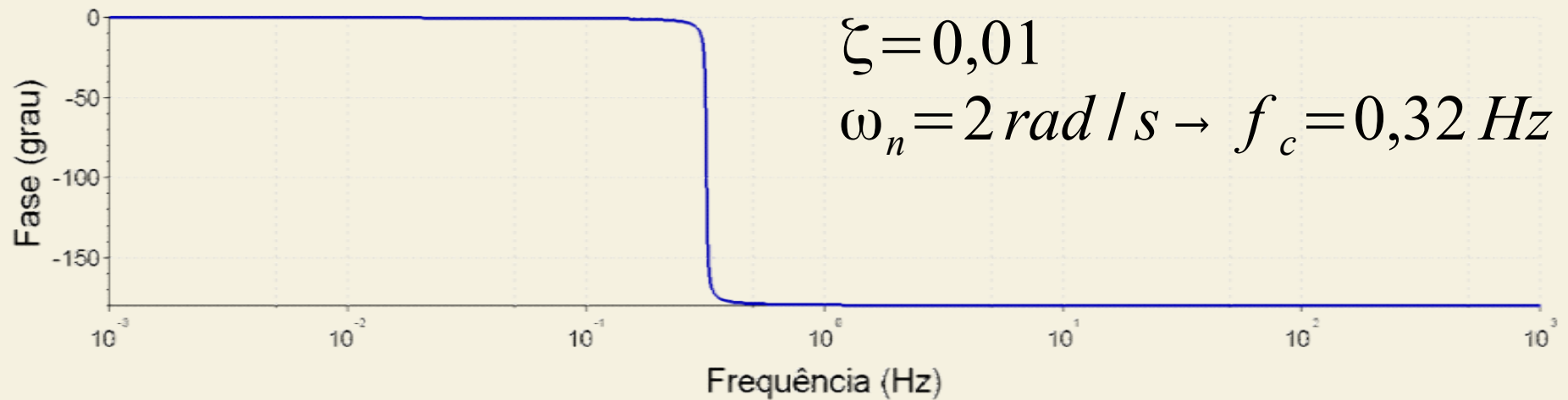
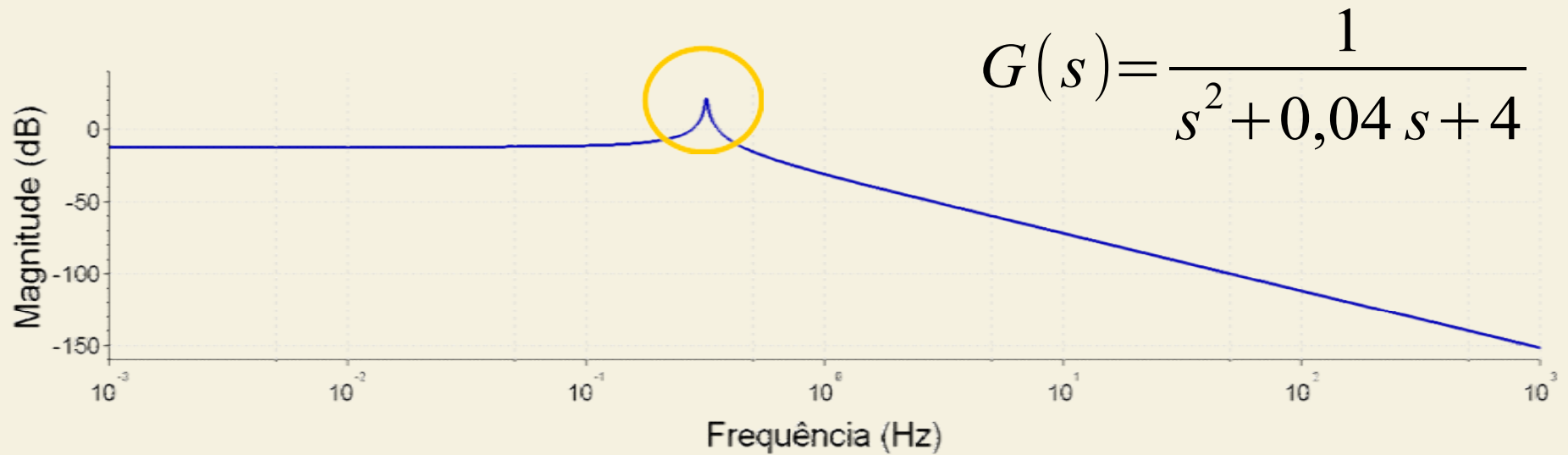
Diagramas de Bode

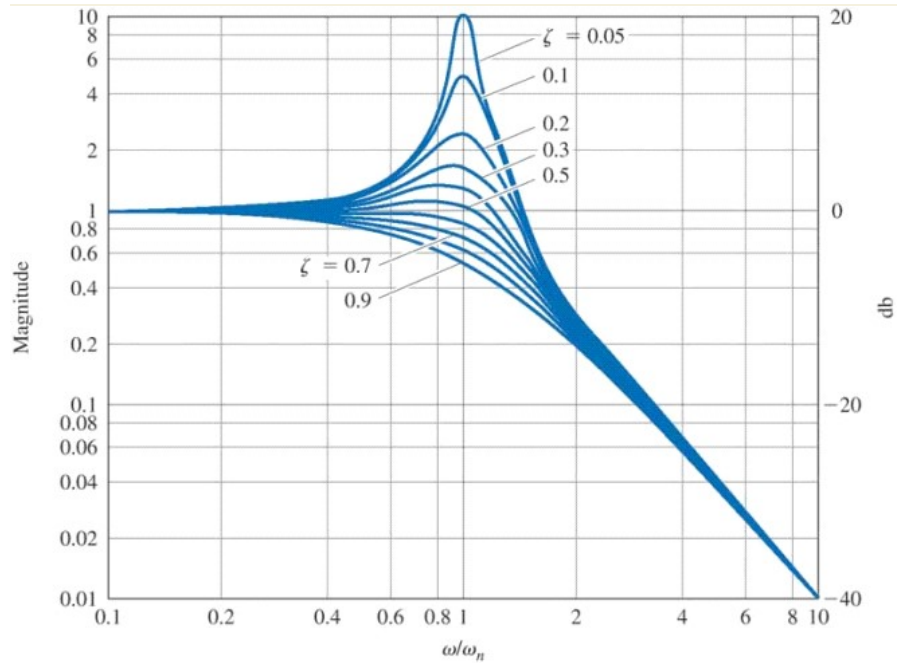
- Sinal rápido \rightarrow frequência elevada.
- Quanto menor a frequência de corte, mais lento é o sinal.
- Picos de ressonância:
 - Polos reais \rightarrow ausência de pico;
 - Quanto maior o amortecimento, menor é o pico;
 - Em sistemas de ordem elevada, os picos indicam polos pouco amortecidos.

Diagramas de Bode

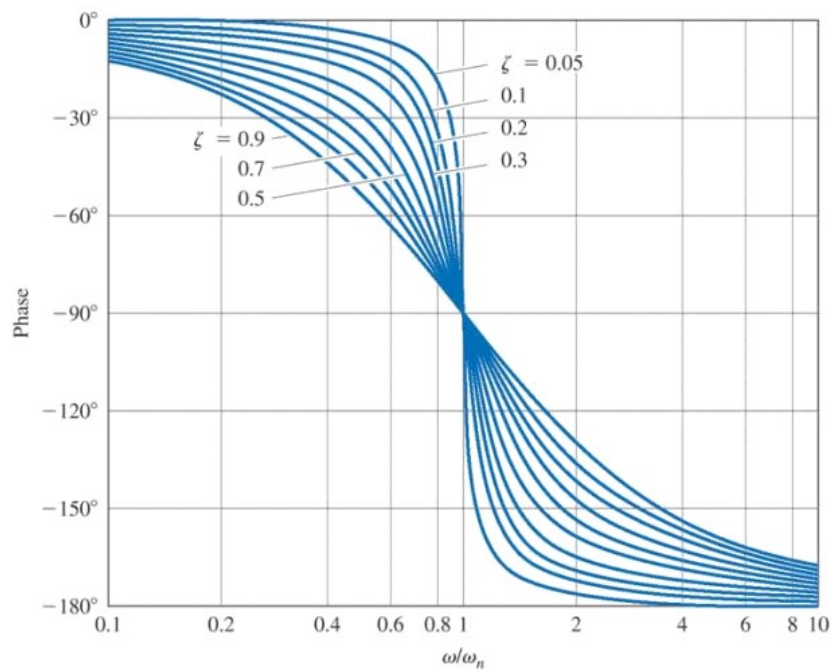


Diagramas de Bode





(a)



(b)

$$G(s) = \frac{1}{\left(\frac{s}{\omega_n}\right)^2 + 2\zeta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$$

Para $\zeta = 0,7$, $\omega_c = \omega_n$

frequência de corte

Figure 6.3 (a) Magnitude; (b) phase of Eq. (6.9)

Diagramas de Bode

Largura de banda: corresponde à frequência máxima à qual a saída de um sistema rastreia de maneira satisfatória uma senoide de entrada.

Diagramas de Bode

Ruído: componentes em altas frequências

Sistema com resposta rápida →

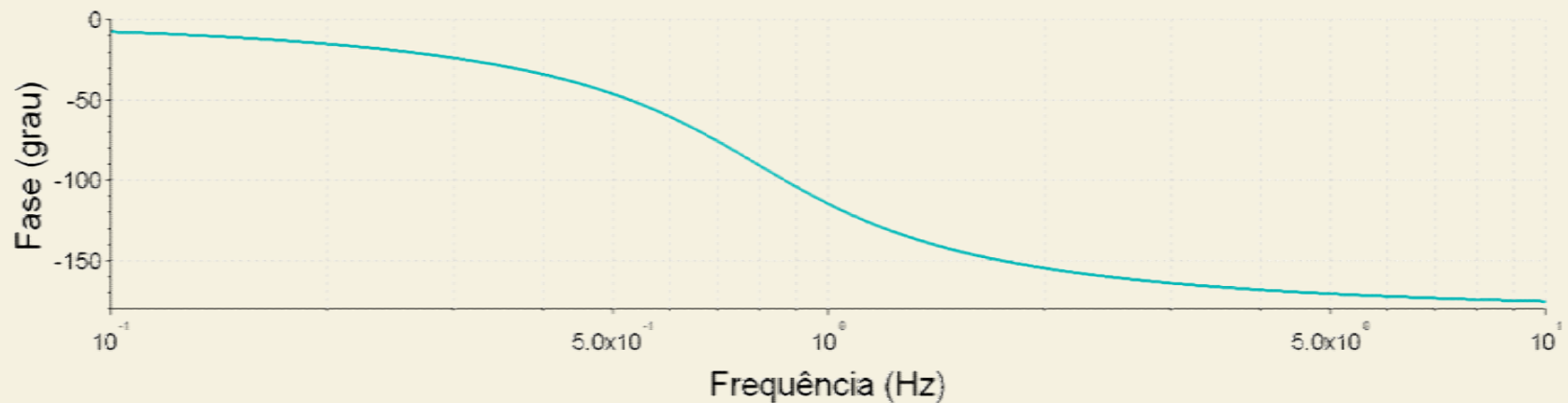
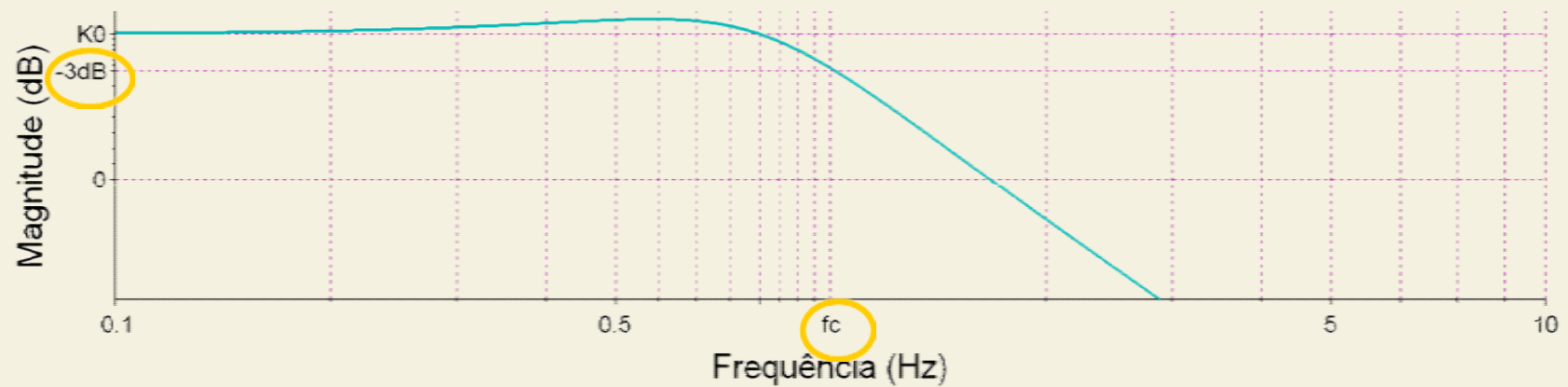
banda passante larga → filtra pouco o ruído.

Sistema com resposta lenta →

banda passante estreita → filtra melhor o ruído.

Diagramas de Bode

$$G(s) = \frac{100}{(s^2 + 5s + 25)}$$



Diagramas de Bode

$$G(s) = \frac{100}{(s^2 + 5s + 25)}$$

